

Chap IV : Produit scalaire

I. Définitions

- Rappels :**
- Si $\vec{u} = \overrightarrow{AB}$ alors $\|\vec{u}\| = AB$.
 - Si (\vec{i}, \vec{j}) est une base orthonormale et si $\vec{u}(x, y) : \|\vec{u}\| = \sqrt{x^2 + y^2}$.
 - On note $(\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC})$ l'angle orienté délimité par les vecteurs \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{AC} .

Définition 1 : On appelle **produit scalaire** des vecteurs \vec{u} et \vec{v} et on note $\vec{u} \cdot \vec{v}$ le nombre réel défini par :

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = \frac{1}{2} (\|\vec{u} + \vec{v}\|^2 - \|\vec{u}\|^2 - \|\vec{v}\|^2)$$

- Remarque :**
- Si $\vec{u} = \vec{0}$ ou $\vec{v} = \vec{0}$, alors $\vec{u} \cdot \vec{v} = 0$.
 - On peut noter l'analogie avec la formule : $ab = \frac{1}{2} [(a+b)^2 - a^2 - b^2]$.
 - En tant que tel cette définition sert peu en 1^{er}S.

Remarque : Un produit scalaire de deux vecteurs est un nombre, pas un vecteur.

Théorème 1 : Si (\vec{i}, \vec{j}) est une base orthonormale et si on a dans cette base $\vec{u}(x, y)$ et $\vec{v}(x', y')$ alors :

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = xx' + yy'$$

→ démonstration : $\overrightarrow{\vec{u} + \vec{v}}(x+x', y+y') \Rightarrow \|\vec{u} + \vec{v}\|^2 = (x+x')^2 + (y+y')^2$. D'où $\vec{u} \cdot \vec{v} = xx' + yy'$.

II. Propriétés

Propriété 1 : (Linéarité)

Soient \vec{u} , \vec{v} et \vec{w} trois vecteurs du plan et $\lambda \in \mathbb{R}$. Alors :

- $\vec{u} \cdot \vec{v} = \vec{v} \cdot \vec{u}$
- $\vec{u} \cdot (\vec{v} + \vec{w}) = \vec{u} \cdot \vec{v} + \vec{u} \cdot \vec{w}$
- $(\lambda \vec{u}) \cdot \vec{v} = \lambda (\vec{u} \cdot \vec{v}) = \vec{u} \cdot (\lambda \vec{v})$

→ démonstration :

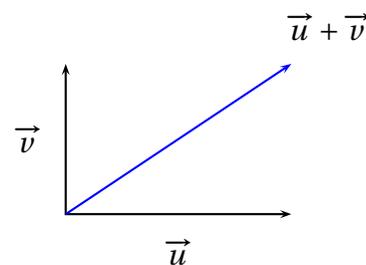
la première égalité se déduit immédiatement de la définition. La deuxième et la troisième égalité se montrent à l'aide du théorème 1.

Définition 2 : Deux vecteurs \vec{u} et \vec{v} sont **orthogonaux** si et seulement si leur produit scalaire est nul.

$$\vec{u} \perp \vec{v} \Leftrightarrow \vec{u} \cdot \vec{v} = 0$$

Remarque :

- Si $\vec{u} = \vec{0}$ ou $\vec{v} = \vec{0}$: $\vec{u} \cdot \vec{v} = 0$ donc $\vec{u} \perp \vec{v}$.
- Si $\vec{u} \neq \vec{0}$ ou $\vec{v} \neq \vec{0}$:
On a $\vec{u} \perp \vec{v} \Leftrightarrow \|\vec{u} + \vec{v}\|^2 = \|\vec{u}\|^2 + \|\vec{v}\|^2 \Leftrightarrow AC^2 = AB^2 + BC^2$ en notant $\vec{u} = \vec{AB}$ et $\vec{v} = \vec{BC}$.
Donc d'après la réciproque du théorème de Pythagore :
 $(AB) \perp (BC)$. D'où la notation d'orthogonalité.



III. Autres expressions du produit scalaire

Théorème 2 : Si $\vec{u} \neq \vec{0}$ et $\vec{v} \neq \vec{0}$:

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = \|\vec{u}\| \|\vec{v}\| \cos(\vec{u}, \vec{v})$$

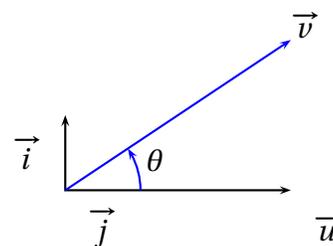
→ démonstration :

Soit (\vec{i}, \vec{j}) la base orthonormale définie par : $\vec{i} = \frac{\vec{u}}{\|\vec{u}\|}$, \vec{j} tel que

$$\|\vec{j}\| = 1 \text{ et } (\vec{i}, \vec{j}) = \frac{\pi}{2}.$$

Dans la base (\vec{i}, \vec{j}) , \vec{u} a pour coordonnées $(\|\vec{u}\|; 0)$ et \vec{v} $(\|\vec{v}\| \cdot \cos(\vec{u}, \vec{v}); \|\vec{v}\| \cdot \sin(\vec{u}, \vec{v}))$.

D'où $\vec{u} \cdot \vec{v} = \|\vec{u}\| \cdot \|\vec{v}\| \cdot \cos(\vec{u}, \vec{v})$ d'après le théorème 1.



Remarque : Si α est la mesure en radian de l'angle géométrique \widehat{BAC} , et si θ_p est la mesure principale de (\vec{AB}, \vec{AC}) , on a : $\alpha = |\theta_p|$.

$$\text{Donc } \cos(\vec{u}, \vec{v}) = \cos(\theta_p + 2k\pi) = \cos(\theta_p).$$

$$\text{Or, } \cos(\alpha) = \begin{cases} \cos(\theta_p) & \text{si } \theta_p \geq 0 \\ \cos(-\theta_p) & \text{si } \theta_p < 0 \end{cases} = \cos(\theta_p)$$

Donc $\cos(\vec{AB}, \vec{AC}) = \cos \widehat{BAC}$. On a donc :

$$\vec{AB} \cdot \vec{AC} = \|\vec{AB}\| \cdot \|\vec{AC}\| \cdot \cos(\vec{AB}, \vec{AC}) = \|\vec{AB}\| \cdot \|\vec{AC}\| \cdot \cos \widehat{BAC}.$$

Définition 3 : $\vec{u} \cdot \vec{u}$ est le **carré scalaire** de \vec{u} . On le note \vec{u}^2 .

Théorème 3 : Pour tout vecteur \vec{u} , on a : $\|\vec{u}^2\| = \vec{u}^2$.

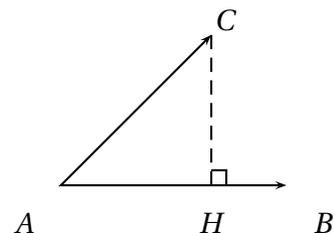
→ démonstration : $\vec{u}^2 = \vec{u} \cdot \vec{u} = \|\vec{u}\| \cdot \|\vec{u}\| \cdot \cos(\vec{u}, \vec{u}) = \|\vec{u}\| \cdot \|\vec{u}\| \cdot \cos(0) = \|\vec{u}\|^2$.

Propriété 2 : Pour tous points A et B du plan, $\vec{AB}^2 = \|\vec{AB}\|^2 = AB^2$.

Théorème 4 : Si H est la projection orthogonale de C sur (AB) ,
 $\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC} = \overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AH}$.

$$\text{Et } \overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC} = \begin{cases} AB \cdot AH & \text{si } \overrightarrow{AB} \text{ et } \overrightarrow{AH} \text{ ont même sens} \\ -AB \cdot AH & \text{si } \overrightarrow{AB} \text{ et } \overrightarrow{AH} \text{ ont sens contraire.} \end{cases}$$

→ démonstration.



IV. Applications du produit scalaire

1) Coordonnées d'un vecteur dans une base orthonormale

Propriété 3 : Dans une base orthonormale (\vec{i}, \vec{j}) , le vecteur \vec{u} a pour coordonnées : $(\vec{u} \cdot \vec{i}; \vec{u} \cdot \vec{j})$.

→ démonstration.

2) Vecteur normal à une droite

Définition 4 : On dit qu'un vecteur \vec{n} est **normal** à une droite \mathcal{D} si $\vec{n} \neq \vec{0}$ et si \vec{n} est orthogonal à la direction de \mathcal{D} .

Théorème 5 : Soit \mathcal{D} une droite passant A et de vecteur normal \vec{n} . On a l'équivalence :

$$M \in \mathcal{D} \Leftrightarrow \vec{n} \cdot \overrightarrow{AM} = 0.$$

Théorème 6 : Soit \mathcal{D} une droite d'équation $ux + vy + w = 0$ dans un repère orthonormal $(O; \vec{i}, \vec{j})$.
 Le vecteur $\vec{n}(u, v)$ est normal à \mathcal{D} .

→ démonstration : le vecteur $\vec{d}(-v, u)$ est un vecteur directeur de \mathcal{D} . Il est bien orthogonal à \vec{n} .

3) Cercle

Théorème 7 : Dans un repère orthonormal, le cercle de centre $\Omega(x_0; y_0)$ et de rayon R a pour équation :

$$(x - x_0)^2 + (y - y_0)^2 = R^2$$

→ démonstration : $M(x; y) \in \mathcal{C} \Leftrightarrow \Omega M = R \Leftrightarrow \Omega M^2 = R^2$.

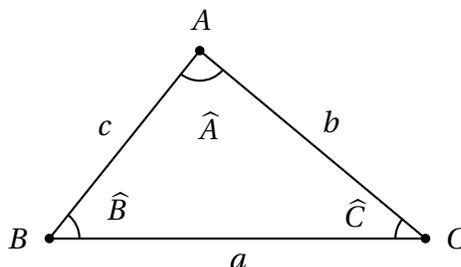
Théorème 8 : Le cercle de diamètre $[AB]$ est l'ensemble des points M tels que :

$$\overrightarrow{MA} \cdot \overrightarrow{MB} = 0.$$

→ démonstration :

Utiliser le fait qu'un triangle rectangle est inscriptible dans un demi-cercle de diamètre l'hypoténuse.

4) Relations dans le triangle



Théorème 9 : (Al-Kashi et Formule des sinus)

Avec les notations de la figure ci-dessus, si \mathcal{S} désigne l'aire du triangle ABC :

$$\begin{aligned} a^2 &= b^2 + c^2 - 2bc \cdot \cos \hat{A} \\ b^2 &= c^2 + a^2 - 2ca \cdot \cos \hat{B} \\ c^2 &= a^2 + b^2 - 2ab \cdot \cos \hat{C} \end{aligned}$$

et

$$\frac{a}{\sin(\hat{A})} = \frac{b}{\sin(\hat{B})} = \frac{c}{\sin(\hat{C})} = \frac{abc}{2\mathcal{S}}.$$

→ démonstration :

$$a^2 = \overrightarrow{BC}^2 = (\overrightarrow{BA} + \overrightarrow{AC})^2 = BA^2 + AC^2 + 2\overrightarrow{BA} \cdot \overrightarrow{AC} = c^2 + b^2 + 2cb \cos(\overrightarrow{BA}, \overrightarrow{AC}).$$

Or $\cos(\overrightarrow{BA}, \overrightarrow{AC}) = \cos(\pi + (\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC})) = -\cos(\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC}) = -\cos(\hat{A})$ d'où le résultat.

Pour la formule des sinus utiliser les hauteurs. (Il faut faire attention aux angles aigus et obtus.)

Remarque : On peut réécrire la formule des sinus comme suit :

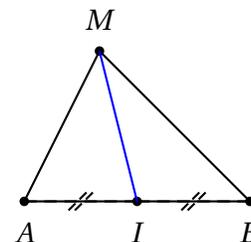
$$\mathcal{S} = \frac{1}{2} bc \sin(\hat{A}) = \frac{1}{2} ac \sin(\hat{B}) = \frac{1}{2} ab \sin(\hat{C}). \quad (\text{comme vu dans la démonstration.})$$

Théorème 10 : théorème de la médiane

Soient A et B deux points et I le milieu de $[AB]$.

Pour tout point M du plan on a

$$MA^2 + MB^2 = 2MI^2 + \frac{1}{2} AB^2.$$



→ démonstration : $MA^2 + MB^2 = (\overrightarrow{MI} + \overrightarrow{IA})^2 + (\overrightarrow{MI} + \overrightarrow{IB})^2$ et on développe ...

5) Lignes de niveau

Définition 5 : La ligne de niveau λ de l'application f est l'ensemble des points M du plan tels que $f(M) = \lambda$.

Quelques indications pour déterminer certaines lignes de niveau :

- $f(M) = \overrightarrow{AM} \cdot \vec{u}$ Poser $\vec{u} = \overrightarrow{AB}$ et construire H projeté orthogonal de M sur (AB) .
- $f(M) = MA^2 + MB^2$ Faire intervenir I milieu de $[AB]$.
- $f(M) = MA^2 - MB^2$ Faire intervenir I milieu de $[AB]$.
- $f(M) = \overrightarrow{MA} \cdot \overrightarrow{MB}$ Faire intervenir I milieu de $[AB]$.

6) Trigonométrie

Rappels : On a pour tout réel a :

$$\begin{cases} \cos(-a) = \cos(a) & \sin(-a) = -\sin(a) \\ \cos(\pi - a) = -\cos(a) & \sin(\pi - a) = \sin(a) \\ \cos(\pi + a) = -\cos(a) & \sin(\pi + a) = -\sin(a) \\ \cos\left(\frac{\pi}{2} - a\right) = \sin(a) & \sin\left(\frac{\pi}{2} - a\right) = \cos(a) \\ \cos^2(a) + \sin^2(a) = 1 \end{cases}$$

Propriété 4 : Pour tous a et b réels on a :

$$\begin{aligned} \cos(a-b) &= \cos a \cos b + \sin a \sin b. \\ \sin(a+b) &= \sin a \cos b + \cos a \sin b. \end{aligned}$$

→ démonstration :

Soient \vec{u} et \vec{v} deux vecteurs unitaires dans une base orthonormée directe (\vec{i}, \vec{j}) tels que $(\vec{i}, \vec{u}) = a$ et $(\vec{i}, \vec{v}) = b$.

On a : $\vec{u} = \cos a \vec{i} + \sin a \vec{j}$ et $\vec{v} = \cos b \vec{i} + \sin b \vec{j}$. Donc $\vec{u} \cdot \vec{v} = (\cos a \vec{i} + \sin a \vec{j}) \cdot (\cos b \vec{i} + \sin b \vec{j}) = \cos a \cos b + \sin a \sin b$.

De plus, $(\vec{u}; \vec{v}) = (\vec{i}; \vec{v}) - (\vec{i}; \vec{u}) = a - b$. Donc $(\vec{u}; \vec{v}) = \|\vec{u}\| \|\vec{v}\| \cos(\vec{u}; \vec{v}) = \cos(a - b)$ ce qui nous donne la première formule.

En remplaçant a par $\frac{\pi}{2} - a$, on obtient la deuxième.

A partir de ces formules, on déduit les suivantes :

Propriété 5 : Pour tous a et b réels on a :

$$\begin{aligned} \cos(a-b) &= \cos a \cos b + \sin a \sin b \\ \cos(a+b) &= \cos a \cos b - \sin a \sin b \\ \sin(a-b) &= \sin a \cos b - \cos a \sin b \\ \sin(a+b) &= \sin a \cos b + \cos a \sin b \\ \sin(2a) &= 2 \sin a \cos a \\ \cos(2a) &= \cos^2 a - \sin^2 a = 2 \cos^2 a - 1 = 1 - 2 \sin^2 a. \end{aligned}$$

7) Equations trigonométriques (HP)

Pour la résolution des équations du type $\cos(x) = \cos(a)$ et $\sin(x) = \sin(a)$ on a :

$$\begin{aligned} \cos x = \cos \alpha &\Leftrightarrow \begin{cases} x = \alpha + 2k\pi \\ x = -\alpha + 2k\pi \end{cases} & k \in \mathbb{Z} \\ \sin x = \sin \alpha &\Leftrightarrow \begin{cases} x = \alpha + 2k\pi \\ x = \pi - \alpha + 2k\pi \end{cases} & k \in \mathbb{Z} \end{aligned}$$