

Chap 7 :

Produit scalaire

I. Définitions

- Rappels :**
- Si $\vec{u} = \overrightarrow{AB}$ alors $\|\vec{u}\| = AB$.
 - Si $(\vec{i}; \vec{j})$ est une base orthonormale et si $\vec{u}(x, y)$ alors : $\|\vec{u}\| = \sqrt{x^2 + y^2}$.
 - On note $(\overrightarrow{AB}; \overrightarrow{AC})$ l'angle orienté délimité par les vecteurs \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{AC} .

Définition 1 : On appelle **produit scalaire** des vecteurs \vec{u} et \vec{v} et on note $\vec{u} \cdot \vec{v}$ le nombre réel défini par :

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = \frac{1}{2} (\|\vec{u} + \vec{v}\|^2 - \|\vec{u}\|^2 - \|\vec{v}\|^2)$$

- Remarque :**
- Si $\vec{u} = \vec{0}$ ou $\vec{v} = \vec{0}$, alors $\vec{u} \cdot \vec{v} = 0$.
 - On peut noter l'analogie avec la formule : $ab = \frac{1}{2} [(a+b)^2 - a^2 - b^2]$.
 - En tant que tel cette définition sert peu en 1^{er}S.

Remarque : Un produit scalaire de deux vecteurs est un nombre, pas un vecteur.

Théorème 1 : Si $(\vec{i}; \vec{j})$ est une base orthonormale et si on a dans cette base $\vec{u}(x, y)$ et $\vec{v}(x', y')$ alors :

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = x x' + y y'$$

→ démonstration

II. Propriétés

Proposition 1 : (Linéarité)

Soient \vec{u} , \vec{v} et \vec{w} trois vecteurs du plan et $\lambda \in \mathbb{R}$. Alors :

- $\vec{u} \cdot \vec{v} = \vec{v} \cdot \vec{u}$
- $\vec{u} \cdot (\vec{v} + \vec{w}) = \vec{u} \cdot \vec{v} + \vec{u} \cdot \vec{w}$
- $(\lambda \vec{u}) \cdot \vec{v} = \lambda (\vec{u} \cdot \vec{v}) = \vec{u} \cdot (\lambda \vec{v})$

→ démonstration laissée en exercice :

la première égalité se déduit immédiatement de la définition. La deuxième et la troisième égalité se montrent à l'aide du théorème 1.

Remarque : On a notamment $\overrightarrow{BA} \cdot \overrightarrow{CD} = -\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{CD}$.

Définition 2 : Deux vecteurs \vec{u} et \vec{v} sont **orthogonaux** si et seulement si leur produit scalaire est nul.

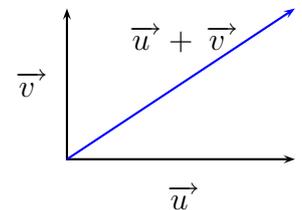
$$\vec{u} \perp \vec{v} \Leftrightarrow \vec{u} \cdot \vec{v} = 0$$

Remarque : • Si $\vec{u} = \vec{0}$ ou $\vec{v} = \vec{0}$: $\vec{u} \cdot \vec{v} = 0$ donc $\vec{u} \perp \vec{v}$.

• Si $\vec{u} \neq \vec{0}$ ou $\vec{v} \neq \vec{0}$:

On a $\vec{u} \perp \vec{v} \Leftrightarrow \|\vec{u} + \vec{v}\|^2 = \|\vec{u}\|^2 + \|\vec{v}\|^2 \Leftrightarrow AC^2 = AB^2 + BC^2$ en notant $\vec{u} = \overrightarrow{AB}$ et $\vec{v} = \overrightarrow{BC}$.

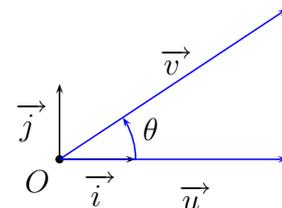
Donc d'après la réciproque du théorème de Pythagore : $(AB) \perp (BC)$. D'où la notation d'orthogonalité.



III. Autres expressions du produit scalaire

Théorème 2 : Si $\vec{u} \neq \vec{0}$ et $\vec{v} \neq \vec{0}$:

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = \|\vec{u}\| \times \|\vec{v}\| \times \cos(\vec{u}; \vec{v})$$



→ démonstration Soit $(\vec{i}; \vec{j})$ la base orthonormale définie par : $\vec{i} = \frac{\vec{u}}{\|\vec{u}\|}$, \vec{j} tel que $\|\vec{j}\| = 1$ et

$$(\vec{i}; \vec{j}) = \frac{\pi}{2}.$$

Dans la base $(\vec{i}; \vec{j})$, \vec{u} a pour coordonnées $(\|\vec{u}\|; 0)$ et \vec{v} $(\|\vec{v}\| \cdot \cos(\vec{u}; \vec{v}); \|\vec{v}\| \cdot \sin(\vec{u}; \vec{v}))$.

D'où $\vec{u} \cdot \vec{v} = \|\vec{u}\| \cdot \|\vec{v}\| \cdot \cos(\vec{u}; \vec{v})$ d'après le théorème 1.

Remarque : Si α est la mesure en radian de l'angle géométrique \widehat{BAC} on a : $\alpha = \left| \left(\overrightarrow{AB} ; \overrightarrow{AC} \right) \right|$.

$$\text{Or, } \cos(\alpha) = \begin{cases} \cos \left(\left(\overrightarrow{AB} ; \overrightarrow{AC} \right) \right) & \text{si } \left(\overrightarrow{AB} ; \overrightarrow{AC} \right) \geq 0 \\ \cos \left(- \left(\overrightarrow{AB} ; \overrightarrow{AC} \right) \right) & \text{si } \left(\overrightarrow{AB} ; \overrightarrow{AC} \right) \leq 0 \end{cases} = \cos \left(\overrightarrow{AB} ; \overrightarrow{AC} \right)$$

Donc $\cos \left(\overrightarrow{AB} ; \overrightarrow{AC} \right) = \cos \widehat{BAC}$ et on a donc :

$$\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC} = \left\| \overrightarrow{AB} \right\| \cdot \left\| \overrightarrow{AC} \right\| \cdot \cos \left(\overrightarrow{AB} ; \overrightarrow{AC} \right) = \left\| \overrightarrow{AB} \right\| \cdot \left\| \overrightarrow{AC} \right\| \cdot \cos \widehat{BAC}.$$

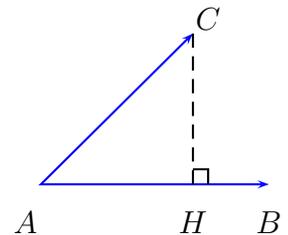
Définition 3 : $\vec{u} \cdot \vec{u}$ est le **carré scalaire** de \vec{u} . On le note \vec{u}^2 .

Théorème 3 : Pour tout vecteur \vec{u} , on a : $\left\| \vec{u} \right\|^2 = \vec{u}^2$.

→ démonstration

Théorème 4 : Si H est la projection orthogonale de C sur (AB) ,
 $\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC} = \overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AH}$. Ainsi

$$\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC} = \begin{cases} AB \cdot AH & \text{si } \overrightarrow{AB} \text{ et } \overrightarrow{AH} \text{ ont même sens} \\ -AB \cdot AH & \text{si } \overrightarrow{AB} \text{ et } \overrightarrow{AH} \text{ ont sens contraire.} \end{cases}$$



→ démonstration

IV. Applications du produit scalaire

1) Coordonnées d'un vecteur dans une base orthonormale

Proposition 2 : Dans une base orthonormale $(\vec{i} ; \vec{j})$, le vecteur \vec{u} a pour coordonnées :
 $(\vec{u} \cdot \vec{i} ; \vec{u} \cdot \vec{j})$.

→ démonstration

2) Vecteur normal à une droite

Définition 4 : On dit qu'un vecteur \vec{n} est **normal** à une droite \mathcal{D} si $\vec{n} \neq \vec{0}$ et si \vec{n} est orthogonal à la direction de \mathcal{D} .

Théorème 5 : Soit \mathcal{D} une droite passant A et de vecteur normal \vec{n} . On a l'équivalence :

$$M \in \mathcal{D} \Leftrightarrow \vec{n} \cdot \overrightarrow{AM} = 0.$$

Théorème 6 : Soit \mathcal{D} une droite d'équation $ux + vy + w = 0$ dans un repère orthonormal. Le vecteur $\vec{n}(u; v)$ est normal à \mathcal{D} .

—→ démonstration

3) Cercle

Théorème 7 : Dans un repère orthonormal, le cercle de centre $\Omega(x_0; y_0)$ et de rayon R a pour équation :

$$(x - x_0)^2 + (y - y_0)^2 = R^2$$

—→ démonstration

Théorème 8 : Le cercle de diamètre $[AB]$ est l'ensemble des points M tels que :

$$\overrightarrow{MA} \cdot \overrightarrow{MB} = 0.$$

—→ démonstration

4) Relations dans le triangle

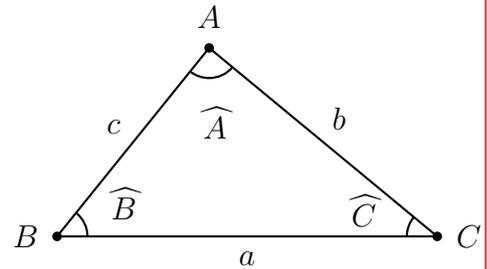
Théorème 9 : (Al-Kashi et Formule des sinus)

Avec les notations de la figure ci-contre, si \mathcal{S} désigne l'aire du triangle ABC :

$$\begin{aligned} a^2 &= b^2 + c^2 - 2bc \cdot \cos \widehat{A} \\ b^2 &= c^2 + a^2 - 2ac \cdot \cos \widehat{B} \\ c^2 &= a^2 + b^2 - 2ab \cdot \cos \widehat{C} \end{aligned}$$

et

$$\frac{a}{\sin(\widehat{A})} = \frac{b}{\sin(\widehat{B})} = \frac{c}{\sin(\widehat{C})} = \frac{abc}{2\mathcal{S}}$$



→ démonstration (Il faut faire attention aux angles aigus et obtus.)

Remarque : On peut réécrire la formule des sinus comme suit :

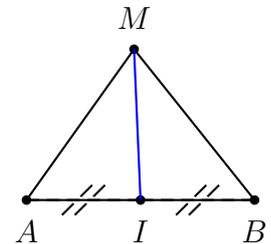
$$\mathcal{S} = \frac{1}{2} bc \sin(\widehat{A}) = \frac{1}{2} ac \sin(\widehat{B}) = \frac{1}{2} ab \sin(\widehat{C}). \text{ (comme vu dans la démonstration.)}$$

Théorème 10 : théorème de la médiane

Soient A et B deux points et I le milieu de $[AB]$.

Pour tout point M du plan on a

$$MA^2 + MB^2 = 2MI^2 + \frac{1}{2} AB^2.$$



→ démonstration

5) Lignes de niveau

Définition 5 : La ligne de niveau λ de l'application f est l'ensemble des points M du plan tels que $f(M) = \lambda$.

Quelques indications pour déterminer certaines lignes de niveau :

- $f(M) = \overrightarrow{AM} \cdot \vec{u}$ Poser $\vec{u} = \overrightarrow{AB}$ et construire H projeté orthogonal de M sur (AB) .
- $f(M) = MA^2 + MB^2$ Faire intervenir I milieu de $[AB]$.
- $f(M) = MA^2 - MB^2$ Faire intervenir I milieu de $[AB]$.
- $f(M) = \overrightarrow{MA} \cdot \overrightarrow{MB}$ Faire intervenir I milieu de $[AB]$.

6) Trigonométrie

Rappels : On a pour tout réel a :

$$\left\{ \begin{array}{l|l} \cos(-a) = \cos(a) & \sin(-a) = -\sin(a) \\ \cos(\pi - a) = -\cos(a) & \sin(\pi - a) = \sin(a) \\ \cos(\pi + a) = -\cos(a) & \sin(\pi + a) = -\sin(a) \\ \cos\left(\frac{\pi}{2} - a\right) = \sin(a) & \sin\left(\frac{\pi}{2} - a\right) = \cos(a) \end{array} \right. \quad \cos^2(a) + \sin^2(a) = 1$$

Proposition 3 : Pour tous a et b réels on a :

$$\begin{array}{l} \cos(a-b) = \cos a \cdot \cos b + \sin a \cdot \sin b. \\ \sin(a+b) = \sin a \cdot \cos b + \cos a \cdot \sin b. \end{array}$$

→ démonstration

A partir de ces formules, on déduit les suivantes :

Proposition 4 : Pour tous a et b réels on a :

$$\begin{array}{l} \cos(a-b) = \cos a \cdot \cos b + \sin a \cdot \sin b \\ \cos(a+b) = \cos a \cdot \cos b - \sin a \cdot \sin b \\ \sin(a-b) = \sin a \cdot \cos b - \cos a \cdot \sin b \\ \sin(a+b) = \sin a \cdot \cos b + \cos a \cdot \sin b \\ \sin(2a) = 2 \sin a \cdot \cos a \\ \cos(2a) = \cos^2 a - \sin^2 a = 2 \cos^2 a - 1 = 1 - 2 \sin^2 a. \end{array}$$

→ démonstration

7) Equations trigonométriques (HP)

Pour la résolution des équations du type $\cos(x) = \cos(a)$ et $\sin(x) = \sin(a)$ on a :

$$\begin{array}{l} \cos x = \cos \alpha \Leftrightarrow \left\{ \begin{array}{l} x = \alpha + 2k\pi \\ x = -\alpha + 2k\pi \end{array} \right. \quad k \in \mathbb{Z} \\ \sin x = \sin \alpha \Leftrightarrow \left\{ \begin{array}{l} x = \alpha + 2k\pi \\ x = \pi - \alpha + 2k\pi \end{array} \right. \quad k \in \mathbb{Z} \end{array}$$